



ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ,
ПАТЕНТАМ И ТОВАРНЫМ ЗНАКАМ

(12) ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ К ПАТЕНТУ

(21), (22) Заявка: 2007145965/28, 10.12.2007

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
10.12.2007

(43) Дата публикации заявки: 20.06.2009

(45) Опубликовано: 20.12.2009 Бюл. № 35

(56) Список документов, цитированных в отчете о
поиске: ХВАТОВ Л.А., ЛИСИЦИН В.И.,
КРАСИН А.И., ЖУКОВА Г.А.
РАСПОЗНАНИЕ ДЕФЕКТОВ ПРИ
МАГНИТОФЕРРОЗОНДОВОМ
КОНТРОЛЕ. ДЕФЕКТОСКОПИЯ, 1984,
№6, с.63-71. RU 2257571 C1, 27.07.2005. SU
1569693 A1, 07.06.1990. RU 2151390 C1,
20.06.2000. US 4560931 A, 24.12.1985. US
2007272042 A1, 29.11.2007.

Адрес для переписки:

450000, Республика Башкортостан, г.Уфа, ул.
К. Маркса, 12, УГАТУ, каф. ТМ, А.М.
Смыслову

(72) Автор(ы):

Смыслов Анатолий Михайлович (RU),
Смылова Марина Константиновна (RU),
Годовский Дмитрий Александрович (RU),
Мингажев Аскар Джамилевич (RU),
Наумкин Евгений Анатольевич (RU)

(73) Патентообладатель(и):

ООО "НПП Уралавиаспецтехнология" (RU)

(54) СПОСОБ МАГНИТНОЙ ДЕФЕКТОСКОПИИ ЛОПАТОК ТУРБОМАШИН ИЗ
НИКЕЛЕВЫХ СПЛАВОВ В УСЛОВИЯХ МЕХАНИЧЕСКИХ НАГРУЗОК

(57) Реферат:

Использование: для магнитной
дефектоскопии лопаток турбомашин.
Сущность: осуществляют настройку прибора
магнитной дефектоскопии для определения
параметров материала по эталонному
бездефектному объекту контроля, по своим
размерам и материалу соответствующему
контролируемым лопаткам, без приложения к
нему механической нагрузки, определяют в
аналогичных условиях прибором магнитной
дефектоскопии параметры контролируемой
лопатки и оценивают степень повреждения
материала лопатки по разнице величин
параметров, полученных с эталонной и
контролируемой лопаток, при этом
дополнительно производят снятие параметров
материала лопатки при нагрузке, для чего

нагружают эталонный объект контроля в
области упругих напряжений, прилагая к нему
нагрузку P_3 , настраивают по нему прибор
магнитной дефектоскопии, затем аналогично
нагружают контролируемую лопатку,
прилагая к ней нагрузку P_3 , и производят
повторное ее сканирование измерительным
устройством, а по изменению величин
полученных параметров судят об изменении
состояния материала контролируемой лопатки
до и после ее нагружения. Технический
результат: повышение информативности и
достоверности оценки степени деградации
материала лопатки из никелевых сплавов с
учетом влияния механических нагрузок,
возникающих в процессе эксплуатации
деталей. 6 з.п. ф-лы, 3 табл.



FEDERAL SERVICE
FOR INTELLECTUAL PROPERTY,
PATENTS AND TRADEMARKS

(12) ABSTRACT OF INVENTION(21), (22) Application: **2007145965/28, 10.12.2007**(24) Effective date for property rights:
10.12.2007(43) Application published: **20.06.2009**(45) Date of publication: **20.12.2009 Bull. 35**

Mail address:

**450000, Respublika Bashkortostan, g.Ufa, ul. K.
Marksa, 12, UGATU, kaf. TM, A.M. Smyslovu**

(72) Inventor(s):

**Smyslov Anatolij Mikhajlovich (RU),
Smyslova Marina Konstantinovna (RU),
Godovskij Dmitrij Aleksandrovich (RU),
Mingazhev Askar Dzhamilevich (RU),
Naumkin Evgenij Anatol'evich (RU)**

(73) Proprietor(s):

OOO "NPP Uralaviaspetstekhnologija" (RU)**(54) MAGNETIC METHOD OF DETECTING FLAWS IN BLADES OF TURBO-MACHINES MADE FROM NICKEL ALLOYS IN MECHANICAL LOAD CONDITIONS**

(57) Abstract:

FIELD: physics.

SUBSTANCE: invention can be used for magnetic flaw detection of blades of turbo-machines. A magnetic flaw detection device is setup in order to determine parametres of material using a standard flawless control object with dimensions and material which correspond to the inspected blades, without application of a mechanical load. Using the magnetic flaw detection device, parametres of an inspected blade are determined under similar conditions and extent of damage to material of the blade is determined from the difference in parametre values obtained from the standard and inspected blades. Parametres of the material of the blade are also

recorded while loading, for which the standard control object is loaded in the region of elastic stress by applying a load P_3 , and the magnetic flaw detection device is setup. Similarly, the inspected blade is loaded by applying a load P_3 , and repeated scanning is done using a measuring device. Change in the state of the material of the inspected blade before and after loading is determined from the change in the obtained parametre values.

EFFECT: increased information content and accuracy of assessing extent of damage to material of blades made from nickel alloys taking into account effect of mechanical loads, arising during operation of the components.

7 cl, 3 tbl, 1 ex

Изобретение относится к способам магнитной дефектоскопии металлических изделий и может быть использовано при обследовании лопаток турбомашин из никелевых сплавов с учетом воздействия эксплуатационных нагрузок.

5 Направляющие и рабочие лопатки турбин ГТД и ГТУ в процессе эксплуатации подвергаются воздействиям значительных динамических и статических нагрузок, высоких температур, а также коррозионному и эрозионному разрушению.

В этой связи для своевременного ремонта турбомашин и предотвращения аварийных ситуаций необходимы неразрушающие экспресс-методы контроля и
10 диагностики лопаток, учитывающие влияние эксплуатационных факторов на изменение состояния материала лопатки.

Известен способ электромагнитной дефектоскопии, основанный на сканировании изделия электромагнитным преобразователем, подсчете общего числа импульсов от краев и дефектов изделия и выделении информации о его дефектности путем
15 определения превышения общего числа импульсов над числом импульсов от краев [см. А.С. СССР №333460, МПК G01N 27/86, 1970].

Недостатком известного способа является его низкая информативность. Наиболее близким к предлагаемому способу является способ распознавания дефектов при
20 магнитоферрозондовом контроле (см. Хватов Л.А., Лисицин В.И., Красин А.И., Жукова Г.А. Распознавание дефектов при магнитоферрозондовом контроле // Дефектоскопия. - 1984. - 6. - С.63-71), включающий измерение распределения магнитного поля группы дефектов ферромагнитного изделия, аппроксимации топографии данного магнитного поля через треугольники, изменение параметров
25 треугольных сигналов и их суперпозиции с воспроизведением формы сигнала от магнитного поля группы дефектов. Магнитное поле группы дефектов над ферромагнитным изделием равно суперпозиции магнитных полей отдельных дефектов.

Недостатком известного способа является низкая информативность и
30 достоверность оценки степени деградации материала лопатки в процессе эксплуатации.

Необходимо отметить, что известные неразрушающие методы оценки деградации металлических материалов, основанные на магнитных эффектах, не позволяют оценить изменение состояния материала лопатки при изменении напряженного
35 состояния в детали, возникающего в результате воздействия механических нагрузок, что значительно снижает достоверность оценки характера деградации материалов детали. Кроме того, магнитные методы преимущественно используются для оценки состояния изделий, выполненных из ферромагнитных материалов.

Техническим результатом предлагаемого изобретения является повышение
40 информативности и достоверности оценки степени деградации материала лопатки из никелевых сплавов с учетом влияния механических нагрузок, возникающих в процессе эксплуатации деталей.

Технический результат достигается тем, что в способе магнитной дефектоскопии лопаток турбомашин из никелевых сплавов, включающем настройку прибора
45 магнитной дефектоскопии для определения параметров материала по эталонному бездефектному объекту контроля, по своим размерам и материалу соответствующему контролируемым лопаткам, без приложения к нему механической нагрузки ($P_0=0$), определение, в аналогичных условиях, прибором магнитной дефектоскопии
50 параметров контролируемой лопатки и оценку степени повреждения материала лопатки по разнице величин параметров, полученных с эталонной и контролируемых лопаток, дополнительно производят снятие параметров материала лопатки при нагрузке, для чего нагружают эталонный объект контроля в области упругих

напряжений, прилагая к нему нагрузку P_3 , настраивают по нему прибор магнитной дефектоскопии, затем аналогично нагружают контролируемую лопатку прилагая к ней нагрузку P_3 , и производят повторное ее сканирование измерительным

5 устройством, а по изменению величин полученных параметров судят об изменении состояния материала контролируемой лопатки до и после ее нагружения.

Технический результат достигается также тем, что в способе магнитной дефектоскопии лопаток величина нагрузки, прилагаемой к эталонному объекту контроля и к лопатке, соответствует эксплуатационной нагрузке ($P_3=P_{эк}$); как вариант 10 способа - к эталонному объекту контроля и к лопатке прилагают знакопеременную нагрузку, соответствующую эксплуатационной нагрузке ($P_3=P_{эк/з.п.}$).

Технический результат достигается также тем, что в способе магнитной дефектоскопии лопаток в качестве параметров, по величине которых судят об 15 изменении состояния материала контролируемой лопатки, выбирают разность значений параметров, снятых с контролируемой лопатки без приложения ($P_0=0$) и с приложением ($P_3=P_{эк}$ и/или $P_3=P_{эк/з.п.}$) нагрузки; как вариант способа - в качестве параметров, по величине которых судят об изменении состояния материала 20 контролируемой лопатки, выбирают разность значений параметров, снятых при нагрузке P_3 , с эталонной и контролируемой лопаток.

Технический результат достигается также тем, что в способе магнитной дефектоскопии лопаток берут дополнительный эталонный объект контроля, по своим 25 размерам и материалу соответствующий контролируемым лопаткам и имеющий дефекты, соответствующие предельным состояниям эксплуатации лопаток, по нему производят дополнительную настройку прибора магнитной дефектоскопии в ненагруженном ($P_0=0$) и нагруженном ($P_3=P_{эк}$ и/или $P_3=P_{эк/з.п.}$) состояниях, а о степени повреждения материала лопатки судят по степени приближения сигнала к 30 сигналу эталонного объекта контроля, имеющего указанные дефекты.

Технический результат достигается также тем, что в способе магнитной дефектоскопии лопаток берут, по крайней мере, еще один дополнительный эталонный объект контроля, по своим размерам и материалу соответствующий контролируемым 35 лопаткам и имеющий дефекты, соответствующие промежуточным состояниям эксплуатации лопаток, по нему производят дополнительную настройку прибора магнитной дефектоскопии в ненагруженном ($P_0=0$) и нагруженном ($P_3=P_{эк}$ и/или

$P_3=P_{эк/з.п.}$) состояниях, а о степени повреждения материала лопатки судят путем 40 сравнения сигналов от контролируемой лопатки и эталонных объектов контроля.

При исследовании степени деградации материала лопаток из никелевых сплавов авторами экспериментально установлено, что магнитные методы дефектоскопии позволяют оценить изменение состояния материала лопатки при различных 45 нагруженных состояниях. Полученные результаты позволили разработать метод оценки степени деградации материала лопатки, позволяющий определить влияние механических, в том числе и знакопеременных, нагрузок на состояние материала детали.

Предлагаемый способ реализуется следующим образом. Одним из известных 50 методов производят замер магнитных параметров материала лопатки. Для этого вначале производят настройку прибора, осуществляя замеры значений магнитных параметров материала на ряде эталонных лопаток, имеющих различную (заданную) степень деградации материала. При этом используются эталоны, выполненные из

одного и того же исходного материала, что и контролируемые лопатки, а также имеющие одинаковые размерные и геометрические параметры. Для оценки характера зависимости значений магнитных параметров материала от степени его деградации во всем исследуемом диапазоне берут начальный эталонный образец, соответствующий нулевой степени деградации, а конечный эталонный образец - максимально возможной (предельной) степени деградации материала. Для повышения достоверности результатов оценки используют дополнительные промежуточные эталонные образцы с фиксированным значением деградации материала. Затем, используя шкалу от нуля до ста процентов деградации материала, производят настройку прибора для измерения значений магнитных параметров по указанным эталонам в фиксированных зонах лопатки. Аналогично производят настройку второго прибора по эталонным образцам, находящимся под воздействием заданной механической нагрузки.

Производят замер значений магнитных параметров у контролируемой лопатки и по полученной зависимости «величина магнитных параметров - степень деградации» определяют величину деградации материала контролируемой лопатки при заданных значениях механической нагрузки.

После проведения оценки степени деградации материала контролируемой лопатки при различных механических нагрузках оценивают влияние последних на состояние материала контролируемой лопатки.

Имея информацию об изменении состояния деградированного материала лопатки, можно судить о доминирующем механизме разрушения лопаток и принимать соответствующие технологические или эксплуатационные меры для продления или увеличения срока службы деталей турбомашин.

Для повышения степени достоверности можно производить, дополнительно, разделения выявленных дефектных зон материала лопатки по их размерам и расположению.

Пример реализации способа

Для оценки степени и характера деградации материала лопаток турбин были изготовлены эталонные образцы лопаток из никелевого сплава ЖС-6У с различной степенью деградации. Снятие магнитных характеристик при различных механических нагрузках производилось магнитным дефектоскопом. После получения данных с эталонных образцов производился замер магнитных характеристик с лопаток, деградация материала которых была осуществлена в процессе эксплуатации. Для контрольной оценки степени деградации материалов эталонных и контролируемых лопаток были использованы разрушающие методы контроля с приготовлением шлифов и проведением металлографических исследований. Результаты по оценке параметров материалов эталонных и контролируемых лопаток при различных нагрузках приведены в таблицах 1-3.

Табл.1. Эталонные лопатки			
№	Степень деградации материала, %	Среднее значение магнитных параметров, H_t _{ср} , (ед. шкалы прибора)	Примечание
1	2	3	4
1	0	5,6	Отсутствие дефектов
2	11	7,8	-
3	19	12,1	-
4	32	13,1	-
5	42	14,6	-

6	53	15,8	-
7	58	16,4	-
8	77	17,2	-
9	90	18,0	Предельное состояние

5

Табл.2.
Эталонные лопатки

№	Исходная степень деградации материала, %	Величина нагрузки при изгибе, P, (H)	Среднее значение магнитных параметров, $H_{p_{cp}}$, (ед. шкалы прибора)	Величина изменения значений магнитных параметров, $\Delta H_{p_{cp}}$	Величина фона от приложенной нагрузки, ΔH_{p_f}	Величина изменения значений магнитных параметров, характеризующих состояние материала от нагрузки, $\Delta H_{p_{cp}}$	Эквивалентная степень деградации материала при $P_{э.изм}$, %
	1	2	3	4	5	6	7
1	0	0	5,6	0	0	0	0
2	0	50	6,0	0,4	0,4	0	2
3	19	0	12,1	0	0	0	19
4	19	50	12,9	0,8	0,4	0,4	28
5	53	0	15,8	0	0	0	53
6	53	50	16,9	1,1	0,4	0,7	69
7	90	0	18,0	0	0	0	90
8	90	50	19,5	1,5	0,4	1,1	100

25

Табл.3.
Контролируемые лопатки

№ лопатки	№ замера	Величина нагрузки при изгибе, P, (H)	Среднее значение магнитных параметров, $P_{t_{cp}}$, (ед. шкалы прибора)	Степень деградации материала при P_3 , %	Эквивалентная степень деградации материала при $P_{э.изм}$, %
		1	2	3	4
1	1	0	13,3	32	32
	2	50	14,1	32	36
2	3	0	15,2	44	44
	4	50	15,8	44	51
3	5	0	16,3	56	56
	6	50	17,1	56	74

35

Как это видно из таблиц 2 и 3, прирост значений величины эквивалентной степени деформации ($\Delta P_{э.изм}$) растет с возрастанием величины исходной деградации материала лопатки из никелевых сплавов, т.е. чем большая степень деградации материала лопатки, тем в более опасное состояние он переходит при нагружении лопатки одной и той же величиной механической нагрузки на (например, при исходной величине деградации материала 32%, величина эквивалентной деградации составляет 36%, т.е. прирост $\Delta P_{э.изм} = 4\%$, при исходной величине деградации материала 44%, величина эквивалентной деградации составляет 51%, т.е. прирост $\Delta P_{э.изм} = 7\%$, а при исходной величине деградации материала 56%, величина эквивалентной деградации составляет 74%, т.е. прирост $\Delta P_{э.изм} = 18\%$). Поэтому необходимо оценивать деградацию материала в состоянии эксплуатации лопатки, т.е. когда на нее действуют определенные механические нагрузки.

50

Приведенные данные по оценке величин деградации материала с использованием предлагаемого способа дефектоскопии лопаток турбомашин из никелевых сплавов показали, что предлагаемый способ неразрушающего контроля позволяет повысить информативность и достоверность результатов оценки характера деградации материала лопатки в процессе эксплуатации, что подтверждает заявленный

технический результат.

Формула изобретения

5 1. Способ магнитной дефектоскопии лопаток турбомашин из никелевых сплавов, включающий настройку прибора магнитной дефектоскопии для определения параметров материала по эталонному бездефектному объекту контроля, по своим
10 размерам и материалу соответствующему контролируемым лопаткам, без приложения к нему механической нагрузки ($P_0=0$), определение в аналогичных условиях прибором магнитной дефектоскопии параметров контролируемой лопатки и оценку степени
15 повреждения материала лопатки по разнице величин параметров, полученных с эталонной и контролируемых лопаток, отличающийся тем, что дополнительно производят снятие параметров материала лопатки при нагрузке, для чего нагружают эталонный объект контроля в области упругих напряжений, прилагая к нему нагрузку
20 P_3 , настраивают по нему прибор магнитной дефектоскопии, затем аналогично нагружают контролируемую лопатку, прилагая к ней нагрузку P_3 , и производят повторное ее сканирование измерительным устройством, а по изменению величин полученных параметров судят об изменении состояния материала контролируемой лопатки до и после ее нагружения.

2. Способ магнитной дефектоскопии лопаток по п.1, отличающийся тем, что величина нагрузки, прилагаемой к эталонному объекту контроля и к лопатке, соответствует эксплуатационной нагрузке ($P_3=P_{эк}$).

25 3. Способ магнитной дефектоскопии лопаток по п.2, отличающийся тем, что к эталонному объекту контроля и к лопатке прилагают знакопеременную нагрузку, соответствующую эксплуатационной нагрузке ($P_3=P_{эк/з.п.}$).

30 4. Способ магнитной дефектоскопии лопаток по п.1, отличающийся тем, что в качестве параметров, по величине которых судят об изменении состояния материала контролируемой лопатки, выбирают разность значений параметров, снятых с контролируемой лопатки без приложения ($P_0=0$) и с приложением

($P_3=P_{эк}$ и/или $P_3=P_{эк/з.п.}$) нагрузки.

35 5. Способ магнитной дефектоскопии лопаток по п.1, отличающийся тем, что в качестве параметров, по величине которых судят об изменении состояния материала контролируемой лопатки, выбирают разность значений параметров, снятых при нагрузке P_3 , с эталонной и контролируемой лопаток.

40 6. Способ магнитной дефектоскопии лопаток по любому из пп.1-5, отличающийся тем, что берут дополнительный эталонный объект контроля, по своим размерам и материалу соответствующий контролируемым лопаткам и имеющий дефекты, соответствующие предельным состояниям эксплуатации лопаток, по нему производят дополнительную настройку прибора магнитной дефектоскопии в ненагруженном
45 ($P_0=0$) и нагруженном ($P_3=P_{эк}$ и/или $P_3=P_{эк/з.п.}$) состояниях, а о степени повреждения материала лопатки судят по степени приближения сигнала к сигналу эталонного объекта контроля, имеющего указанные дефекты.

50 7. Способ магнитной дефектоскопии лопаток по п.6, отличающийся тем, что берут, по крайней мере, еще один дополнительный эталонный объект контроля, по своим размерам и материалу соответствующий контролируемым лопаткам и имеющий дефекты, соответствующие промежуточным состояниям эксплуатации лопаток, по нему производят дополнительную настройку прибора магнитной дефектоскопии в

ненагруженном ($P_0=0$) и нагруженном ($P_3=P_{эк}$ и/или $P_3=P_{эк/з.п.}$) состояниях, а о степени повреждения материала лопатки судят путем сравнения сигналов от контролируемой лопатки и эталонных объектов контроля.

5

10

15

20

25

30

35

40

45

50